BEST AVAILABLE COPY

每日本国特許庁(JP)

10特許出願公開

母公開特許公報(A)

昭61-155846

10 Int Cl. 4 G 01 N 24/0

是別記号

厅内签度委号

母公開 昭和61年(1986)7月15日

G 01 N 24/02 A 61 B 10/00 7621-2G 7033-4C

等査請求 未請求 発明の数 1 (全5頁)

母発明の名称 磁気共鳴イメージング装置

⊕特 顕 昭59-274617⊕出 顧 昭59(1984)12月28日

の発明者 日野 正章 大田原市下石上1385番の1 株式会社東ラ那須工場内 の出 類 人 株式会社東ラ 川崎市幸区規川町72番地

19代理人 弁理士 鈴江 武彦 外2名

明 相 程

1. 段明の名称

低気共気イメージング装置

2. 特許丑某の意用

(2) 光伝送系は、伝送すべき住舟のパラレル ノンリアル女換又はシリアルノパラレル女換を上 記本体感の運転モードに対応して起動・停止する 手段を具領したことを特徴とする特許は求の範囲 第(1) 収記収の観気共和イメージングを改。 3. 発明の非減な説明

(皇籍の存録分析)

本尺明は、祖気共鳴を表(以下MR であたらする)を利用して放映体の新知面をは紀を得る伯気共鳴イメージング音及(以下MR I 医型と結びする)に成り、特に、本体部と対面・電号処理部との間の信用伝送系を改良することにより計劃制度の向上を図るようにしたMR I 接受に関する。(尺明の仮始的質点とその間は点)

MR【位置は、コイルの、逆交母のを購えた気 せまご利用なそ収益するなどのからなる本体のと、 この本なのに各種制図場合を与えると共に状出されたMR場合に各を対状体の新聞のの苦性質報を 生成する制制・場所処理が考とから程場似されている。

上記コイル番は、お祖職兄生コイル、共和祖母 民生コイルギからなり、このコイル郡は近父は郡

(発明の改製)

(発明の実施例)

以下本見明によるMR【反翼を第1回に示すー 実施別に従い説明する。

・苦1日において、1はコイルボ、送えなおモダ

上記MR 「有数において、プローアヘッドにより状態されるMR 毎月はな話であり、且つなかである。そして、このMR 毎月の状態和反が長柱的に舞られる類似の母女と状をする。

本見明は上記をはにおいてなされたもので、その目的とするところは、本体感とが関・区号虹度 あとの間のは身伝送系を改良することにより計劃 ほぼの肉上を可能としたMRI 区域を提供することにある。

えた景台及び被鉄体を収置する現台部からなる本 仕机である

2 はこの本体の1 に名間制制は月モ与えると共には出されたMR に月に及されば外の新層面の面数は日モミボーの制御・福丹虹型型 (コンピュータンステム) である。

3 は本は部インターフェイス3 A と、対点・G 月虹星がインターフェイス(1 /F)3 B と、これら両インターフェイス3 A、3 B により生成された光出力を伝送する光ファイバケーアル3 C とからなる光伝送系である。

本体部1のコイル部は、存取を定生コイル、傾角を見生コイル等からなり、このコイル部は表えまとなりアローアヘッドと共に及放を色型なように気をに失っなけられていた一は身別を見ないでは、なかがも、なかにより見生させたはお知気は気を上記りはいる。 は対し、ほってはなどに対対では、はないにより見生させたはお知気は気を上記りはないによりないないは、は対し、は対し、は対し、は対し、は対し、ほって、このないでは、は対し、によりなななない。

35日 61-155846 (3)

に知気共鳴見数を生し、、、、以記されたMR Q 身をプローアヘッドにより放出するようにしている。

制質・は今的理が(コンピュータンステム)では、本体の1より核出されたMRは月に芸さ上記数は、本体の1を対象、このMRは月に芸さ上記数は体の予定が対象の数別はを特で変更がある。 を対して収込み、このMRは月に芸さ上記数は体の予定により、上記をの所にありで変更にある。 ながでしたが、上記をである。 ながでの少なくとも一方の反映された変更のできなかがの少なくとも一方の反映された変更のはは年 生成する。コンピュータンステム)ででは、本ののでは 生成する。コンピュータンステム)では、本ののでは 生成のことにより、なり、なりには、本ののでは 生成り、ここのでは、本ののでは 生成り、ここのでは、本ののでは 生成り、ここのでは、本ののできない。 は、本ののでは、また、ここのでは、本のでは 生成のでは、また、ここのでは、本のでは 生成り、ここのでは、本のでは は、本のでは、また、ここのでは、本のでは は、本のでは、また、ここのでは、本のでは は、また、ここのでは、また。 は、また。 は、ま

光伝送系3の制御・信号虹をおインターフェイス(1/F)38では、各種制御成月、プロープペッドの送受信信号、収扱カメラからの信号をも、 ・ は日に下降(5/0 mm) マストルに与る

収扱制的体界を与えるコントローラ3人3。パラレル/シリアル収換回貨(S/PーC)3人2及びコントローラ3人3に制御クロック信号を与える尺近回貨(O.S.C)3人4から構成されている。

ここで、発掘包含(O. S. C) 3人(は例えばま2包のように供放されている。第2包に示す発掘包含は、ナンド末子G1.G2、低気尺、水晶板助子CR、コンデンサC1. C2 が図示の如く提供されて研放され、入力信号 (Nにより水晶を助子CRからの出力は月0 U T を制御可能とし、尺面固等の発症出力を、外部から与えられる信号、即ち、制御・信号処理がインターフェイス(1/F) 3 B からの制御クロック信号より、所収の特に起助・停止可能としている。

ź.

·.

料、 足を回路 (O . S . C) 3 A 4 は光母号の 料物クロック信号を電気信号にするとに シリアル データをパラレルデータに収集する関係を有して おり、 第2回の入力信号 1 Nとしては、 電気信号 の上記制図クロック信号が与えられるものである。 の内上を及 にパラレルデータをシリアルデータに変換している。

この利容・な月気をおインターフェイス((/ F)38で生まされた上記シリアルデータは、失 ファイバケーアル3C1にて本体がインターフェ イス3人に光伝流される。また、制物・な月虹を あインターフェイス(【/F)38では、パラレ ル/シリアル民族に用いた制質クロックな月も失 な月に変換(E/O変換)すると共に伝送効率の 肉上を図るたのにパラレルデータモシリアルデー タに変換し、光ファイバケーブル3C2に な あインターフェイス3人に光伝送される。

本体がインターフェイス3人は、光ファイバケーアル3C1からの光信号のシリアルデータを放 低信号のシリアルデータに放放するO/E 変数包 は(O/E-C)3人1、このO/E 変数包 (O/E-C)3人1からの変数信号のシリアル データをパラレルデータに変数するパラレル/シ リアル変数包替(S/P-C)3人2、このパラ レル/シリアル変数包替(S/P-C)3人2に

コントローテ3人3 では、ROM (Read Only Mesory) 本を思いたマイクロ・シーケンスにより、発展回路 (O.S.C) 3 A 4 の出力を受けると同時に上記マイクロ・シーケンスを起動して、データ対式を重要するようにしている。

第3回はコントローラ3人3による3ピットのシリアルデータを送の一気を示すものである。即ち、第3回(a)に示すクロックコントロールは母により、第3回(b)のクロックは月は尾近する。このクロックは月によりマイクロ・シーケンスが起向し、各回版の制剤を行なう。この第3回ではクロックは月が低に発症が低であるのでデータは入力されバラレルデータに変換される。

この数、 第3 図(c)(d)に示すようにしev レベルのスタートピット Sの放出によりコントローう J 人(に反映のタイミングを放出し、第3 図(d)に示すようにしevレベルのスタートピット Sにほいて 3 ピットのデータ O 1 . O 2 . O 3 を 伝 云 f るようにしている。このような 手 類が 良 過することにより、クロックを任 単に停止・ 見 広 さ

せても見まにデーシ、伝』は年前となる。

次に上足のことく現成された本実質例の作用に ついて説明する。

即ち、本体部1と制製・食身虹線部(コンピュータシステム)2との質の食身反気を光気送を光気送を光気が行なっているので、食身伝送に伴って食を出出したり、受けたりすることがない。また、データのシリアル/バラレル収表、バラレル/シリアルグのカリアル/バラレルを発達に停止・発送が可能であるので、MRではちの収集中、本体部1の変色変動中等に応じてデータ伝送の効率化が固られると共に制御クロックによるな音の影響も反復できる反反に低減される。

定って、プローアヘッドにより放出された収録、 且つ収りであるMRで月は対策を受けることなく 対策・信号処理が(コンピュータシステム) 2 に 伝送され、この高程度のMRで月により最終的に 待られる領収を高程度化することができる。また、 この低対音化の実製により、従来、四級ケーブル

本尺明は上記的示し且つ記載した実践例に設定されるものではなく、本尺明の製管を送録しない 範囲では々変形して実践できるものである。 (尺明の効果)

· 基础 化基础设置 化邻氯甲基甲基

٠.

4. 因面の超単な契明

を用いて、上、における故シールド界が省略でき、 コスト低級が可能となる。

また、光伝送系3により本体が1と例如・4月 虹更が(コンピュータシステム) 2とを接続しているので、本体が1と例如・位号虹度が(コンピュータシステム) 2とは元全に絶縁化が終されることになる。従って、本体が1と例例・4月別度が(コンピュータシステム) 2とは元全に分離した反抗が可能となり、衰衰の安定的作が開発できる。

さらに、光伝送系3を思いていることから、 反 妊滅伝送が可能となり、 本体が1と対解・ほう処 理が(コンピュータシステム) 2 と向の延續制限 は延復され、 複数の数数条件を拡張することがで まる。

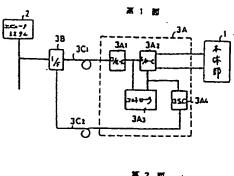
また、放出されるMR 信号は、5000ガウスの場合、約26、6MH z であるので、見光ま子としてはLEDを用いることができ、受光ま子としてはSI PIN PD Eいることができ、任 類的である。

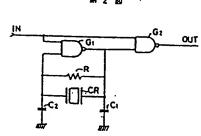
第1回は本尺明にかかるMRI 数数の一変統例 を示すプロック因、第2回は四支統例における尺 版色はの詳細な回数的、第3回は四支統例における るデータ伝送の一例を説明するためのタイミング

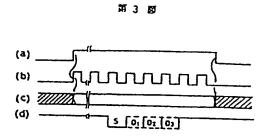
1 --- 本体が、2 --- 前即・信号知度が(コンピュータシステム)、3 --- 光伝送系、3 人 --- 本体がインターフェイス、3 B 点制即・信号処理がインターフェイス(【ノF】、3 Cl、3 Cl --- 光ファイパケーブル、3 Al --- O/E 実験回路(O/E-C)、3 Al --- ロントローフ、3 Al --- コントローフ、3 Al --- 兄反回路(O. S. C)。

电弧人化地人 井里士 非匹兹泰

环周昭61-15584G (5)







Title of the Invention

Magnetic Resonance Imaging Apparatus

Claims

(1) A magnetic resonance imaging apparatus which comprises:

a magnetic resonance imaging apparatus main part which functions to place an object within a uniform static magnetic field while superimposing an inclined magnetic field, to apply an exciting rotational magnetic field to the object thereby to cause the magnetic resonance phenomenon at a predetermined sectional plane of said object, and to detect the induced magnetic resonance (MR) signal; and

a control-signal processing part which supplies a control signal to said main part, obtaining projection information on said predetermined sectional plane of said object on the basis of said MR signal, and applying the re-composition process on the obtained projection information so as to obtain image information reflecting at least either one of the spin density distribution and the relaxation time constant of specific atomic nuclei at a sectional plane of said object, and which apparatus is characterized in that:

the signal transfer between said main part and said control-signal processing part is performed by means of an optical transmission system.

(2) A magnetic resonance imaging apparatus according to claim 1, in which said optical transmission system including:

means for starting and stopping the conversion of signals to be transmitted from parallel to serial or from serial to parallel in accordance with operating mode of said main part.

Detailed Description of the Invention

Field of the Invention

The present invention relates to a magnetic resonance imaging (MRI) apparatus which obtains cross-sectional image information of an

object by magnetic resonance phenomenon (MR phenomenon), and especially to an MRI apparatus which has high accuracy in measuring because of an improvement of a signal transmission system between a main part and a control-signal processing part.

Description of the Background Technology and Problems Therein

An MRI apparatus is comprised of a main part which consists of a coil part, a frame mounting a transmission part and a base to carry thereon an object, and a control-signal processing part which supplies various control signals to the main part and generates image information of cross-sectional plane of the object on the basis of detected MR signals.

The coil part consists of a static magnetic field generating coil and an inclined magnetic field generating coil, etc. This coil part is mounted on the frame with a probe head in such a manner as to surrounding the object. The probe head constitutes a part of the transmission part.

In a uniform and static magnetic field generated by the static magnetic field generating coil, the object is loaded by driving the base. The inclined magnetic field generated by the inclined magnetic field generating coil is superimposed on the uniform and static magnetic field and an exciting rotational magnetic field by the probe head is applied thereto. The magnetic resonance phenomenon is given rise to by these magnetic fields at a predetermined sectional plane of the object. The induced magnetic resonance (MR) signals are detected by the probe head.

The control-signal processing part receives s the detected MR signals, produces information about the projection on the predetermined sectional plane of the object on the basis of the detected MR signals and applies the re-composition process thereto. As a consequence, the control-signal processing part produces image information reflecting at least either one of the spin density distribution and the relaxation time constant of specific atomic nuclei at a sectional plane of the object. The control-signal processing part transmits and receives various control

signals, such as a control signal for energizing the coils and a drive signal for the base, as well as signals transmitted or received by the probe head and a signal issued from a monitor camera.

Problem of Background Technology

In the above-mentioned MRI apparatus, the MR signals detected from the probe head are too low in intensity and delicate. Accuracy in the detecting the MR signals decides accuracy of the final information.

In order to protect the detected MR signals from noises, a room installed with the main part was shielded against electromagnetic waves and otherwise the signal transmission system transmitting the various control signals and the signals from the monitor camera and the probe head was constituted by a coaxial cable, thereby to reduce the noises caused by the electromagnetic induction occurring within the transmission. However, it was impossible to reduce the noises caused by electromagnetic induction to a negligible extent and therefore an improvement has been desired.

Object of the invention

It is an object of the invention to provide an MRI system which has a high measuring accuracy because of an improvement in a transmission system between a main part and a control-signal processing part.

Summary of the invention

A MRI apparatus according to the present invention comprises a magnetic resonance imaging apparatus main part which functions to place an object within a uniform static magnetic field while superimposing an inclined magnetic field, to apply an exciting rotational magnetic field to the object thereby to cause the magnetic resonance phenomenon at a predetermined sectional plane of the object, and to detect the induced magnetic resonance (MR) signal, and a control-signal processing part

3,

which supplies a control signal to the main part, obtaining projection information on the predetermined sectional plane of the object on the basis of the MR signal, and applying the re-composition process on the obtained projection information so as to obtain image information reflecting at least either one of the spin density distribution and the relaxation time constant of specific atomic nuclei at a sectional plane of the object, which

apparatus is characterized in that the signal transfer between the main part and the control-signal processing part is performed by means of an optical transmission system.

Embodiment of Invention

In the followings, an MRI apparatus according to the present invention will be explained in accordance with an embodiment shown in Fig. 1.

In Fig. 1, a reference numeral 1 designates a main part consisting of a coil part, a frame mounting thereon a transmitting part and a base to carry an object.

A reference numeral 2 designates a control-signal processing part (computer system) which supplies various control signals to the main part 1 and generates image information on the predetermined sectional plane of the object on the basis of the detected MR signal.

A reference numeral 3 designates an optical transmission system consisting of an interface 3A of the main part, an interface (I/F) 3B of the control-signal processing part and optical fiber cables 3C which transmit the optical signals generated from these two interfaces 3A and 3B.

The coil part of the main part 1 consists of a coil generating a uniform static magnetic field and a coil generating an inclined magnetic field, and these two coils are mounted on the frame together with a probe head in such a manner which surround the object. The object is placed within the uniform static magnetic field generated by the uniform static

MAL-PIT-022747

magnetic field coil, by driving the base, while the magnetic field generated from the inclined magnetic field coil is superimposed on the uniform static magnetic field, and an exciting rotational magnetic field is applied thereto, thereby to cause the magnetic resonance phenomenon to appear by these magnetic fields at a predetermined sectional plane of the object, whereby the induced magnetic resonance (MR) signals is detected by the probe head.

The control-signal processing part 2 (computer system) receives the detected MR signals from the main part 1 through the optical transmission system 3 and obtains projection information on a predetermined sectional plane of the object, while applying thereto the re-composition process. In the above manner, the control-signal processing part 2 generates image information reflecting at least either one of the spin density distribution and the relaxation time constant of specific atomic nuclei at a sectional plane of the object. The control-signal processing part 2 (computer system) transmits and receives through the optical transmission system 3 the various signals such a coil energization control signal and the base control signal and so on, and transmits and receives the signals of the probe head and receives a signal from a monitor camera, etc.

The interface (I/F) 3B of the control-signal processing part in the optical transmission system 3 converts (E/O conversion) the carious control signals, the transmit/receive signals of the probe head and the signals of the monitor camera to optical signals. This interface (I/F) 3B converts parallel data to serial data in order to enhance the transmission efficient.

The serial data generated in the interface (I/F) 3B of the controlsignal processing part is optically transmitted to the main part interface 3A through the optical fiber 3C1. In the interface (I/F) 3B of the control-signal processing part, the control clock signals using parallel/serial conversion is converted (E/O conversion) to the optical signals, and in order to enhance the transmission efficient parallel data is converted to serial data and is optically transmitted to the main part interface 3A through the optical fiber cable 3C2.

The main part interface 3A consists of an O/E conversion circuit (O/E-C) 3A1, a parallel/serial conversion circuit (S/P-C) 3A2, a convoller 3A3 and an oscillator circuit (O.S.C) 3A4. The O/E conversion circuit (O/E-C) 3A1 converts optical serial data through the optical fiber cable 3C1 to electrical serial data. The parallel/serial conversion circuit (S/P-C) 3A2 converts the electrical serial data from the conversion circuit (O/E-C) 3A1 to parallel data. The controller 3A3 supplies conversion control signals to the parallel/serial conversion circuit (S/P-C) 3A2. The oscillator circuit (O.S.C) 3A4 supplies control clock signal to the parallel/serial conversion circuit (S/P-C) 3A2 and the controller 3A3.

An example of the oscillator circuit (O.S.C) 3A4 is shown in Fig. 2. The oscillator circuit in Fig. 2 consists of NAND gate G1,G2, a resistance R, a quartz-crystal oscillator CR, and condensers C1,C2. These elements are connected in such manners as shown. An input signal IN can control an output signal OUT from the quartz-crystal oscillator CR. It is possible to start or stop to output the signals from the oscillator circuit at a specific time by the control signal from the interface (I/F) 3B of the control signal processing part.

The oscillator circuit (O.S.C) 3A4 has the function of converting the optical control clock signal to the electric signal and of converting the serial data to the parallel data. In Fig. 2, the above electric control clock signals are supplied as the input signal IN.

A micro sequence using ROM (read only memory) and so on in the controller 3A3 starts at the same time the controller 3A3 receives the output of the oscillator circuit (O.S.C) 3A4, and the data format is managed.

Fig. 3 shows an example of serial data transmission of 3 bits data by means of the controller 3A3. The clock signal in Fig. 3(b) is oscillated by

the clock control signal in Fig. 3(a). The micro sequence starts when it receives the clock signal, thereby to control the respective circuits. In the Fig. 3, data is received and converted, because the clock signal has already started oscillation.

At this time, the controller 3A4 detects a conversion timing by the detection of low level start bit S in Fig. 3(c) and (d). The controlle. 3A4 transmits 3 bits data D1,D2,D3 following the low level start bit S in Fig. 3(d). Through these steps, it becomes possible to stably transmit the data even when the clock is started or stopped at any given time.

The function of the embodiment as constructed in such manner mentioned above will be explained in the followings.

Since the optical transmission system 3 transmits and receives the signals between the main part 1 and the control-signal processing part 2, thereby to avoid noises within the transmission. It is possible to stably transmit even when the clock signal is started or stopped in seria/serial conversion or parallel/serial conversion at any given time. In measuring the MR signals, it is therefore possible to start or stop the data transmission in accordance with the operating status such as the operation of driving the base of main part 1. The efficiencies of data transmission is enhanced and the noise caused by the control clock is lowered to a negligible extent.

Therefore, the low and delicate MR signals detected by the probe head is not affected by noises, and is transmitted to the control-signal processing part 2, and the final information with high accuracy can be obtained by the MR signal with high accuracy. By realization of the noise reduction, the electromagnetic shields for transmission by means of the coaxial cable can be omitted, thereby to reduce the cost of the apparatus.

Because of the connection between the main part 1 and the control-signal processing part (computer system) 2 using the optical trunsmission system 3, it is possible to perform a complete electrical insulation between the main part 1 and the control-signal processing part 2

(computer system). The main part 1 and the control-signal processing part 2 (computer system) can be grounded completely, and the stable operation of the apparatus is expected.

It is possible to transmit over the long distance, the limit of distance between the main part 1 and the contro'-signal processing part 2 (computer system) can be relaxed, and the installation condition of apparatus can be expanded.

When the intensity of the magnetic field is 5000 gauss, the frequency of detected MR signal is about 26.6MHz, and LED can be used as a light emitting element and Si PIN PD can be used as a photoreceiver, and therefore it is economical.

The invention is not limited within the embodiment described above, it is possible to modify and carry out within an range of the outline of the invention.

Effectiveness of the invention

:

In accordance with the present invention, a magnetic resonance imaging apparatus is provided which comprises a magnetic resonance imaging apparatus main part which functions to place an object within a uniform static magnetic field while superimposing an inclined magnetic field, to apply an exciting rotational magnetic field to the object thereby to cause the magnetic resonance phenomenon at a predetermined sectional plane of the object, and to detect the induced magnetic resonance (MR) signal and a control-signal processing part which supplies a control signal to the main part, obtaining projection information on the predetermined sectional plane of the object on the basis of the MR signal, and applying the re-composition process on the obtained projection information : as to obtain image information reflecting at least either one of the spin density distribution and the relaxation time constant of specific atomic nuclei at a sectional plane of the object, and which apparatus is characterized in that

the signal transfer between the main part and the control-signal processing part is performed by means of an optical transmission system. Thus an MRI apparatus is provided which is improved in its measurement accuracy.

Brief Explanation of the Drawings

Fig. 1 is a block diagram showing an embodiment of MRI system according to this invention.

Fig. 2 is a detailed circuit diagram showing an oscillatory circuit in the embodiment of Fig. 2.

Fig. 3 is a timing chart showing an example of the data transcrission in the same embodiment.

1.....main system

2.....control-signal processing apparatus (computer system)

3.....optical transmission system

·3A....interface

3B.....control-signal processing interface

3C1,3C2.....optical fiber cable

3A1....O/E converter circuit

3A2.....parallel/serial converter circuit

3A3.....controller

3A4....oscillator circuit

This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

□ BLACK BORDERS
□ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
□ FADED TEXT OR DRAWING
□ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
□ SKEWED/SLANTED IMAGES
□ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
□ GRAY SCALE DOCUMENTS
□ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
□ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

□ OTHER: _____

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.